自由探索计划“天目启航”专项项目选题征集表

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **教师姓名** | **吴红兰** | **学 院** | **民航学院** |
| **职 称** | **高工** | **联系方式** | **13951731970** |
| **邮 箱** | **wuhonglan@126.com** | **研究方向** | **交通运输工程** |
| **项目名称** | 随动式机器人系统搭建与试验 | | |
| **项 目 简 介（200字左右）** | 基于室内定位技术，搭建多种传感器，设计能够不依赖外部基站，自主跟随目标同时完成避障的随动式机器人。完成随动式机器人系统软硬件的设计与搭建，作出随动任务试验验证。 无障碍物时，可以保持在3m以内持续跟随5km/h的移动目标，在5m以内持续跟随10km/h的移动目标；在有障碍物时(障碍物宽度小于小车宽度)，可以保持在10m以内持续跟随5km/h的移动目标。 | | |
| **人 员 技 术 需 求** | **主要职责、任务** | **需求人数** | **专业及技能要求** |
| **收集资料** | **2** | **民航电子电气工程** |
| **方案设计** | **1** | **民航电子电气工程** |
| **硬件电路搭建** | **1** | **民航电子电气工程** |
| **试验验证** | **1** | **民航电子电气工程** |
|  |  |  |
| **备 注** |  | | |